

Druckfehlerberichtigung.

Die Seite mit Inhalts- und Literaturverzeichnis ist = Seite IV.

Die Seite mit den Benennungen und Bezeichnungen ist = Seite V.

Die Seite mit den Zerlegungsformeln ist = Seite VI.

Seite 1 Zeile 8 von oben lies: Der Differentialquotient $\frac{dp}{dt} = \dot{p}$ (statt $\frac{dp}{dt} = p$).

Seite 5 Schluß der Zeile 3 von unten setze ein Komma nach „dar“.

Seite 7 Zeile 5 von unten lies: $\alpha \dot{p} = 0 \dots$ (statt $\alpha p'$).

Seite 9 Zeile 13 von oben lies: $\dots \dot{u}_2$ (deutsches u_2) (statt \dot{u}_2).

Seite 10 Zeile 15 von oben lies: nicht linear abhängig (statt linear unabhängig).

Seite 12 Zeile 11 von unten lies: $\sin(\widehat{u\dot{p}})$ (Winkelhaken richtig setzen!)

Seite 13 Zeile 9 von oben in Gl. (6') lies: $-2 \perp (\widehat{u\dot{p}})$ (statt $\perp (u\dot{p})$).

Seite 13 Zeile 9 von unten lies: \dot{p} und \ddot{p} stets zu α parallel.

Seite 14 Zeile 13 in Gl. (9) lies: $m \ddot{p} = \bar{k}_\alpha$ (deutsches „m“).

Seite 19 Anmerkung zu Gl. (11') (= Zeile 15 von oben): $\hat{\varphi} =$ Winkel von \bar{r} mit einer gewissen durch Gl. (15') bestimmten Anfangsrichtung.

Seite 20–21 sind in § 6 von Gl. (3) ab bis zum Schluß des Paragraphen durchweg die A_i durch A_i (große griechische Buchstaben) zu ersetzen.

Ebenso in Gl. (6) und (6') die A_1 und A_r durch A_1 und A_r .

Seite 21 Zeile 3 von unten lies: $\Delta p_h = p'_h - p''_h$ (d. h. p'_h , nicht p''_h).

Seite 23 Zeile 8 von unten lies: $\delta w = \sum p_h \bar{k}_h \perp \delta p_h = \sum p_h \perp \bar{k}_h \cdot \delta p_h$
 $= \sum \psi_h \delta p_h$, d. h. ein Blatt $\psi_h = p_h \bar{k}_h$ an Stelle von $\frac{\partial \Phi}{\partial p_h}$.

Seite 29 Zeile 10 von unten lies: $[ca]^2$ (statt $[ca]^\circ$).

Seite 39 Zeile 4 von unten lies: $m_s s \ddot{s}$ (deutsches „m“).

Seite 40 Zeile 3 von unten lies: $[\sum m s p | s x p]^2 = \mu_s^2 = (\text{mod } \bar{C})^2$.

Mechanik. Redigiert von F. Klein in Göttingen und C. H. Müller in Hannover. In 2 Teilen (4 Teilbänden) und 1 Registerband [dieser in Vorbereitung]. (Enzyklopädie der mathematischen Wissenschaften mit Einschluß ihrer Anwendungen. 4. Band.)

I. Teil, Abteilung 1 (1. Teilband). 1901/8. Geh. M. 78.—. — Abteilung 2 (2. Teilband).
Heft 1. 1904. Geh. M. 13.20. Heft 2. 1911. Geh. M. 19.20. Heft 3. 1914. Geh. M. 13.80
II. Teil, Abteilung 1 (3. Teilband). 1907/8. Geh. M. 70.—. — Abteilung 2 (4. Teilband).
1907/14. Geh. M. 90.—

Die elementare Mechanik. Eine Begründung der allgemeinen Mechanik: die Mech. d. Systeme starrer Körper; d. synthet. u. d. Elemente d. analyt. Methoden sowie eine Einführ. i. d. Prinz. d. Mech. deformierbarer Systeme. Von Dr. G. Hamel, Prof. a. d. Techn. Hochsch., Charlottenburg. Mit 265 Fig. [XVII u. 634 S.] gr. 8. 1912. Geh. M. 72.—, geb. M. 84.—

Mechanik. Von Dr. G. Hamel, Professor an der Techn. Hochschule Charlottenburg. Bd. I: Grundbegriffe der Mechanik. Mit 38 Fig. im Text. [132 S.] 8. 1921. Bd. II: Mechanik der festen Körper. Bd. III: Mechanik der flüssigen und luftförmigen Körper. (ANuG Bd. 684/86.) Kart. je M. 6.80, geb. je M. 8.80. [Bd. II u. III in Vorbereitung 1921.]

Das Buch kann allen denen empfohlen werden, die ohne höhere mathematische Kenntnisse einen allgemeinen Überblick über die Mechanik zu gewinnen wünschen, als auch denen, die ein umfassendes Studium beginnen wollen.

Vorlesungen zur Einführung in die Mechanik raumerfüllender Massen. Von Dr. A. von Brill, Prof. an der Univers. Tübingen. Mit 27 Fig. i. Text. [X u. 236 S.] 8. 1909. Geh. M. 25.—, geb. M. 30.—.
„Neben Kürze und Einfachheit zeichnen noch Klarheit, umfassende Gesichtspunkte und moderne Hilfsmittel das ganze Lehrbuch aus.“ (Literar. Zentralbl.)

Vorlesungen über technische Mechanik. Von Geh. Hofrat Dr. A. Föppl, Professor an der Techn. Hochschule München. gr. 8.
I. Bd.: Einführung in die Mechanik. 7. Aufl. Mit 104 Fig. [XVI u. 414 S.] gr. 8. 1921. Geh. M. 50.—, geb. M. 60.—
II. Bd.: Graphische Statik. 5. Auflage. Mit 209 Abb. [XII u. 404 S.] 1920. Geh. M. 60.—, geb. M. 72.—
III. Bd.: Festigkeitslehre. 8. Auflage. Mit 114 Abb. [XVIII u. 446 S.] 1920. Geh. M. 63.60, geb. M. 75.60
IV. Bd.: Dynamik. 6. Aufl. Mit 86 Fig. [X u. 417 S.] 1921. Geh. M. 58.—, geb. M. 66.—
V. Bd.: Die wichtigsten Lehren der höheren Elastizitätstheorie. 4. Aufl. [U. d. Pr. 21]
VI. Bd.: Die wichtigsten Lehren der höheren Dynamik. 3. Aufl. Mit 30 Abb. im Text. [XII u. 490 S.] 1921. Geh. 69.60, geb. M. 84.—

Theoretische Mechanik. Von Dr. R. Marcolongo, Prof. an der Univ. Neapel. Deutsch von H. E. Timmerding, Prof. an der Techn. Hochschule Braunschweig. 2 Bände. gr. 8. Geh. je M. 30.—, geb. je M. 33.—
I. Bd. Kinematik u. Statik. Mit 110 Fig. [VIII u. 346 S.] 1911.
II. Bd. Dynamik u. Mechanik d. deform. Körper. Mit 38 Fig. [VII u. 344 S.] 1912.

Theorie der Bewegung und der Kräfte. Ein Lesebuch der theoretischen Mechanik mit besonderer Rücksicht auf das Bedürfnis technischer Hochschulen. Von W. Schell. Mit vielen Holzschnitten. 2., umgearbeitete Auflage. 2 Bände. 8.
I. Bd.: [XVI u. 580 S.] 1879. Geh. M. 48.—
II. Bd.: [XII u. 618 S.] 1880. Geh. M. 48.—, geb. M. 60.—

Die Mechanik. Eine Einführung mit metaphysischem Nachwort von Dr. L. Tesař, Prof. an der k. k. Staatsrealschule in Wien, XX. Bezirk. Mit 111 Fig. [XIV u. 220 S.] gr. 8. 1909. Geh. M. 9.60, geb. M. 12.—

VERLAG VON B. G. TEUBNER IN LEIPZIG UND BERLIN